

Antitsipatsioonilist liikumiskiiruste, liikumissuundade ja ruumitaju uuringutes

Thomson, Kaivo 26. vabariikliku teaduslik-metoodilise konverentsi "Üliõpilaste kehaline kasvatus ja üliõpilassport - mis saab edasi?" teesid, 13. detsembril 1991 1991 / lk. 42-45

Nonlinear orientation controller for a compliant robotic fish based on asymmetric actuation

Meurer, Christian; Simha, Ashutosh; Kotta, Ülle; Kruusmaa, Maarja 2019 International Conference on Robotics and Automation : ICRA 2019, Palais des Congres de Montreal, Canada, 20-24 May, 2019 2019 / Art. 8793892 ; p. 4688-4694

<https://doi.org/10.1109/ICRA.2019.8793892> [Conference proceeding at Scopus](#) [Article at Scopus](#) [Article at WOS](#)